

记号:  $V$  是域  $F$  上  $n$  维线性空间

$$A \in L(V).$$

循环子空间分解定理

$V$  是有限个  $A$ -循环子空间的直和

循环子空间判定准则

$V$  是  $A$ -循环的

$$\iff \mu_A = \chi_A$$

证: 任何  $F$  中的首一多项式都是某矩阵的特征多项式

证: 设

$$f = t^n + f_1 t^{n-1} + \dots + f_{n-1} t + f_n$$

其中  $f_i \in F$

$$\text{设 } tE - A = \begin{pmatrix} t & 0 & 0 & \dots & 0 & f_n \\ -1 & t & 0 & \dots & 0 & f_1 \\ 0 & -1 & t & \dots & 0 & f_2 \\ & & & \ddots & & \\ 0 & 0 & & & t & f_{n-2} \\ 0 & 0 & & & -1 & t + f_{n-1} \end{pmatrix}$$

$$f = \det(tE - A)$$

对  $n=1$  显然

$$\det(tE - A) = \det(t + f_0)$$

$$\begin{aligned}
 f &= t f_0 \Rightarrow n=1 \text{ 结论成立} \\
 \text{按第一行展开} & \det(tE - A) = t \det \begin{pmatrix} t & 0 & \dots & 0 & f_1 \\ 0 & t & \dots & 0 & f_2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & -1 & t f_{n-1} \end{pmatrix} \\
 & + \int_0^{n-1} (-1)^{n-1} \begin{pmatrix} t & 0 & \dots & 0 & f_1 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & -1 & t f_{n-1} \end{pmatrix} \leftarrow (n-1) \\
 & = t (t^{n-1} + f_{n-1} t^{n-2} + \dots + f_1) + f_0 \\
 & \quad \text{归纳假设}
 \end{aligned}$$

$$= t^n + f_{n-1} t^{n-1} + \dots + f_1 t + f_0 = f$$

toy example

Cayley-Hamilton 定理

设  $A \in \mathbb{P}(V)$

(i)  $\chi_A(A) = 0$ , 即  $\mu_A \mid \chi_A$

(ii) (加强版)

$\chi_A(t)$  在  $\mathbb{P}[t]$  中的不可约因子都是  $\mu_A(t)$  的不可约因子

证: 由循环子空间分解定理

$$V = U_1 \oplus \dots \oplus U_r$$

$\dots \rightarrow \mathbb{P}[t]$

其中  $U_i$  是  $A$ -循环子空间, 非 0

设  $A_i := A|_{U_i}$   $\mu_i = \mu_{A_i}$

$$X_i = \chi_{A_i} \quad i=1, 2, \dots, s$$

由不变子空间部分的结论

在  $V$  的基组基下,  $A$  的矩阵

为

$$A = \begin{pmatrix} A_1 & & & \\ & A_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & A_s \end{pmatrix}_{n \times n}$$

且  $A_i$  是  $A_i$  在  $U_i$  的基组基下的矩阵

$$\mu_A(t) = \mu_A(t) = \text{lcm}(\mu_1, \dots, \mu_s)$$

$$\chi_A(t) = \chi_A(t) = \chi_1 \chi_2 \dots \chi_s$$

由  $U_i$  是  $A_i$ -循环子空间, 循环空间

判别判别  $\mu_i = \chi_i \quad i=1, 2, \dots, s$

$$\mu_A(t) = \text{lcm}(\mu_1, \dots, \mu_s)$$

$$\chi_A(t) = \mu_1 \dots \mu_s$$

$$\Rightarrow \mu_A(t) \mid \chi_A(t)$$

$$\Rightarrow \chi_A(A) = 0$$

特征值的成立

由最小公倍式和不可约因子的关系可知

$\mu_A(t)$ ,  $\chi_A(t)$  有共同的不可约因子 (即成立)

注: ①  $\deg \mu_A(t) \leq n \Rightarrow \deg \chi_A(t)$   
 $\deg \mu_A(t) = n \Leftrightarrow$

$V$  是  $A$ -不可约的.

②  $\chi_A(t)$  在  $F$  中的根与  $\mu_A(t)$  在  $F$  中的根相同

③ 设  $\chi_A(t)$  在  $F[t]$  中不可约分解

$$\chi_A(t) = p_1^{n_1} \cdots p_s^{n_s}$$

其中  $p_1 \sim p_s \in F[t] \setminus F$  不可约, 且两两互素

$$n_1, \dots, n_s \in \mathbb{Z}^+$$

则  $\mu_A(t) = p_1^{m_1} \cdots p_s^{m_s}$ , 其中  
 $0 < m_j \leq n_j, j=1, \dots, s$

推论: 设  $A \in M_n(F)$

则: 有  $\chi_A(A) = 0$

即  $\mu_A(t) \mid \chi_A(t)$

(注)  $\mu_A(t), \chi_A(t)$  有共同不可约因子

证: 把  $A$  看成线性算子

$$A: F^n \rightarrow F^n \\ \alpha \mapsto A\alpha$$

再有算子版的 C. H. 定理

例 设  $\text{char}(F) \neq 2, A^2 = E$ .

证:  $A$  可对角化

且  $A$  在某组基下的矩阵

$$\text{是 } \begin{pmatrix} E_k & 0 \\ 0 & -E_r \end{pmatrix}$$

证: 设  $f(t) = t^2 - 1$ , 则

$$A^2 = E \Rightarrow f(A) = 0$$

$$\Rightarrow \mu_A(t) \mid f(t) = t^2 - 1 = (t-1)(t+1)$$

$$\text{于是 } \mu_A(t) = \begin{cases} t-1 & \text{--- ①} \\ t+1 & \text{--- ②} \\ (t-1)(t+1) & \text{--- ③} \end{cases}$$

情形1  $A = E$  ✓

情形2  $A = -E$

情形3.  $\chi_A(\lambda) = \lambda^2 - 1$  (特征)

$\therefore 1 \neq -1$   $\therefore$  由对角化判  
别结论.  $A$  可对角化

由 C.H 定理  $A$  的特征根  
是  $\pm 1$

$\Rightarrow A$  在  $V$  的基组下的  
矩阵是  $\begin{pmatrix} E_k & 0 \\ 0 & -E_{n-k} \end{pmatrix}$ .

例 设  $A = \begin{pmatrix} 7 & -4 \\ 14 & -8 \end{pmatrix}$

求  $A^{66}$

解 (方法1)  $\chi_A(\lambda) = \lambda^2 + \lambda$

$\chi_A(A) = A^2 + A = 0$

$\Rightarrow A^2 = -A$

$A^{66} = (A^2)^{33} = (-A)^{33}$

$= -A^{33} = -A A^{32}$

$= -A (A^2)^{16} = -A (-A)^{16}$

$$= -AA^{16} = \dots = -AA^{-1}$$

$$= -(A)(A^{-1}) = A^2 = -A$$

(2) 计算

$$P = \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 7 & 2 \end{pmatrix} \in GL_2(\mathbb{F}_7)$$

使得  $P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}^{66} = (P^{-1}AP)^{66}$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad P^{-1}A^{66}P$$

$$A^{66} = \underbrace{P \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} P^{-1}}_{= -A}$$

证:  $A \in GL(V)$   $A \xrightarrow{2022}$

$$A: V \rightarrow V$$

固点:  $\vec{x} \in V \quad A(\vec{x}) = \vec{x}$

周期点:  $\vec{x} \in V \quad \exists k \in \mathbb{Z}^+ \quad A^k(\vec{x}) = \vec{x}$

稳定点:  $\vec{x}_0 \in V \quad \exists \vec{x}_1 \in V$

$$A(\vec{x}_1) = \vec{x}_0$$

$$\exists \vec{x}_2 \in V \quad A(\vec{x}_2) = \vec{x}_1$$

$$\vec{x}_n \leftarrow A \vec{x}_{n-1} \leftarrow A \vec{x}_{n-2} \leftarrow \dots$$

吸引子,  $\vec{x} \in \bigcap_{k=1}^{\infty} \bar{m}(A^k)$

$$\bar{m}(A) \supset \bar{m}(A^2) \supset \dots \supset \bar{m}(A^k) \\ = \bar{m}(A^{k+1}) = \dots$$

引理 (不可约子空间判定准则)

设  $A \in \mathbb{R}(V)$ ,  $U$  是  $A$ -不变子空间

则  $U$  是  $A$ -不可约的

$\iff$  (i)  $U$  是  $A$ -循环的

(ii)  $\mu_{A|U}$  是  $\mathbb{R}[x]$  中  
不可约多项式的幂次

证: " $\implies$ "

假设  $U$  不是  $A$ -循环的  
根据循环子空间分解定理

$$U = U_1 \oplus \dots \oplus U_r$$

其中  $U_i$  都是  $A$ -循环的且互不

与  $U$  是  $A$ -不可约的矛盾

假设  $\mu_{A|U}$  不是不可约多项式的幂次, 则

$$\mu_{A|U} = p_1 q_1$$



其中  $p \in F[x]$ ,  $g \in F[x]$ .  $\dim U$   
 且  $\gcd(p, g) = 1$   
 由核核分解定理

$$U = \underbrace{\ker(p(A))}_U \oplus \ker(g(A))$$

$\downarrow$   $A$ -不变                       $\downarrow$   $A$ -不变

下面说明  $\ker(p(A)) \neq \{0\}$

假设  $\ker(p(A)) = \{0\}$ .

$$U = \ker(g(A))$$

$$\Rightarrow g(A) = 0_U$$

$$M_{AU}(t) \mid g(t) \quad \leftarrow$$

$$\boxed{\deg M_{AU} > \deg g}$$

于是与  $U$  是  $A$ -不可约矛盾

" $\Leftarrow$ " 设  $M_{AU}(t) = p^m$ , 其中

$p \in F[x] \setminus F$  不可约.

$\therefore U$  是  $A$ -循环的

$$\therefore \dim U = \deg(p^m) = m \deg(p)$$

假设  $U = U_1 \oplus U_2$ , 其中

$U_1$  和  $U_2$  是  $A$ -不变的且  $\neq \{0\}$

$$\text{设 } A_1 = VAU_1, A_2 = VAU_2$$

$$\mu_1 = \mu_{AU_1}, \mu_2 = \mu_{AU_2}$$

$$\Rightarrow \mu_{AU}(AU) = 0$$

$$\Rightarrow \mu_{AU}(A) = 0$$

$$\Rightarrow \mu_1(t) \mid \mu_{AU}(t), \mu_2(t) \mid \mu_{AU}(t)$$

$$\text{于是 } \mu_1(t) = p^{m_1}, \mu_2(t) = p^{m_2}$$

$$\text{且 } m_1 \leq m, m_2 \leq m$$

$$p^m = \mu_{AU}(t) = \text{lcm}(\mu_1, \mu_2) = p^{\max(m_1, m_2)}$$

$$m = \max(m_1, m_2)$$

$$\text{又由 } m = m_1$$

$$\Rightarrow \mu_1 \mid \chi_U = \chi_{A_1}(t) \quad [C-H \text{ 定理}]$$

$$\deg \mu_1 \leq \deg \chi_U = \dim U$$

$$\text{且 } m \deg p = \dim U \Rightarrow \dim U \leq \dim U$$

$$U = U_1 \Rightarrow U_2 = \{0\} \rightarrow \square$$

$$\text{例: } D: \mathbb{R}[x]^{(n)} \longrightarrow \mathbb{R}[x]^{(n)}$$

$$f \longmapsto f'$$

$$D^n = 0, \quad D^{n-1} \neq 0$$

$$\boxed{1 \quad \dots \quad 1, 1 \quad \dots \quad 1, 0}$$

$$\begin{aligned} D^{-1} &= \dots \\ \Rightarrow \mu_D(t) &= t^{\alpha} \\ \mathbb{R}[x]^{(n)} &= \mathbb{R}[D] \cdot x^{n-1} \end{aligned}$$

由上述判别式为

$\mathbb{R}[x]^{(n)}$  是  $D$ -不可分的

定理 设  $A \in \mathbb{R}(V)$

$$V = \underline{W_1} \oplus \dots \oplus \underline{W_s}$$

其中  $W_j$  是  $A$ -不可分  
是  $A$ -循环

$\mu_{A|W_j}$  是某个  $F(t)$  不可约  
多项式的幂次

证: 利用上述判别法和  
以前证过的结论,  $V$  是

有限个  $A$ -不可分子空间的直和

§10. 复数域上的 Jordan  
标准型 (不变型)

记号与本节中  $F = \mathbb{C}$

引理 设  $A \in \mathbb{R}(V)$ , 则  $A$  是

不可约  $\Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathbb{C}$  使得  
 $\mu_A = (t - \lambda)^n$

此时  $A$  在  $V$  的基底下可化为

$$\begin{pmatrix} \lambda & & & 0 \\ & \ddots & & \\ & & \ddots & \\ 0 & & & \lambda \end{pmatrix}_{n \times n} = J_n(\lambda)$$

$n$  个  $J_n(\lambda)$  是关于  $\lambda$  的  $n$  个 Jordan 块

证:  $V$  是  $A$  的循环子空间  $\Leftrightarrow \mu_A = \chi_A$   
 $\Leftrightarrow \begin{cases} V \text{ 是 } A \text{ 的循环子空间} \\ \mu_A = (t - \lambda)^n \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \mu_A = \chi_A \\ \text{deg } \mu_A = n \end{cases}$   
 [代数基本定理]

$$\Leftrightarrow \mu_A = (t - \lambda)^n$$

因此  $D: \mathbb{R}[t]^n \rightarrow \mathbb{R}[t]^n$

基底:  $1, \frac{x}{1!}, \frac{x^2}{2!}, \dots, \frac{x^{n-2}}{(n-2)!}, \frac{x^{n-1}}{(n-1)!}$   
 (注:  $A \cdot \frac{x^k}{k!} = \frac{x^{k+1}}{(k+1)!}$ )

$$D \begin{pmatrix} * & * & \dots & * \\ * & * & \dots & * \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \dots & 0 \\ & & & \ddots & \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}$$

(注:  $J_n(0)$ )

故  $V \cong \mathbb{F}[t] \cdot \vec{v}$

设  $V = F(A) \cdot \vec{w}$

$$\text{令 } \vec{e}_j = (A - \lambda E)^{n-j} \vec{w}$$

$$j = 1, 2, \dots, n$$

验证  $\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n$  是  $V$  的一组基

$\therefore \dim V = n$   $\therefore$  只需验证

$\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n$  是线性无关的

设  $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{C}$ , 使得

$$\alpha_1 \vec{e}_1 + \dots + \alpha_n \vec{e}_n = \vec{0}$$

$$\alpha_1 (A - \lambda E)^{n-1} \vec{w} + \alpha_2 (A - \lambda E)^{n-2} \vec{w} + \dots + \alpha_n (A - \lambda E) \vec{w} = \vec{0}$$

$$\text{令 } f(t) = \alpha_1 (t - \lambda)^{n-1} + \alpha_2 (t - \lambda)^{n-2} + \dots + \alpha_n (t - \lambda)$$

$$\text{则 } f(A) \vec{w} = \vec{0}$$

于是  $\forall k \in \mathbb{N}$

$$f(A) (A^k \vec{w}) = A^k f(A) \vec{w} = \vec{0}$$

取  $f(A) \vec{w}$

$$\vec{w}, A \vec{w}, \dots, A^{n-1} \vec{w}$$

$$\Rightarrow f(A) = \mathbf{0}_n$$

$$\Rightarrow \mu_A(t) \mid f(t)$$

$$\text{且 } \deg f(t) < n$$

$$\Rightarrow f(t) = 0$$

$$\Rightarrow \alpha_1 = 0 \Rightarrow \alpha_2 = 0 \Rightarrow \dots \Rightarrow \alpha_n = 0$$

$$\Rightarrow \vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n \text{ 线性无关}$$

$$\bar{j} \in \{2, 3, \dots, n\}$$

$$A(\vec{e}_{\bar{j}}) = A(A - \lambda E)^{n-\bar{j}}(\vec{e}_{\bar{j}})$$

$$= (A - \lambda E + \lambda E)(A - \lambda E)^{n-\bar{j}}(\vec{e}_{\bar{j}})$$

$$= (A - \lambda E)^{n-\bar{j}+1}(\vec{e}_{\bar{j}}) + \lambda E(A - \lambda E)^{n-\bar{j}}(\vec{e}_{\bar{j}})$$

$$= (A - \lambda E)^{n-\bar{j}-1}(\vec{e}_{\bar{j}}) + \lambda(A - \lambda E)^{n-\bar{j}}(\vec{e}_{\bar{j}})$$

$$= \vec{e}_{\bar{j}-1} + \lambda \vec{e}_{\bar{j}}$$

$$\bar{j} = 1$$

$$A(\vec{e}_1) = A(A - \lambda E)^{n-1}(\vec{e}_1)$$

$$= (A - \lambda E + \lambda E)(A - \lambda E)^{n-1}(\vec{e}_1)$$

$$= (A - \lambda E)^n(\vec{e}_1) + \lambda(A - \lambda E)^{n-1}(\vec{e}_1)$$

$$= \mu_A(A)(\vec{e}_1) + \lambda \vec{e}_1$$

$$= \lambda \vec{e}_1$$

$$\begin{aligned}
 & A(\vec{e}_1, \vec{e}_2, \dots, \vec{e}_n) \\
 &= (A(\vec{e}_1), A(\vec{e}_2), \dots, A(\vec{e}_n)) \\
 &= (\lambda \vec{e}_1, \vec{e}_2 + \lambda \vec{e}_2, \dots, \vec{e}_{n-1} + \lambda \vec{e}_n) \\
 &= (\vec{e}_1, \vec{e}_2, \dots, \vec{e}_n) \begin{pmatrix} \lambda & & & & & \\ & 1 & & & & \\ & & 1 & & & \\ & & & \ddots & & \\ & & & & 1 & \\ & & & & & \lambda \end{pmatrix} =: J_n(\lambda).
 \end{aligned}$$

□